Elektronischer Timer für Flugmodelle - Programmiergerät

Beschreibung der einzelnen Parameter für F1A:

Der Parameter „A“ (AccelFail, Fehler während der Beschleunigungsphase) ist für die Zeit-Angabe zur Erkennung eines Fehlers während der Beschleunigungsphase festgelegt (Haken ist vorne und geöffnet). Wird der Haken nach hinten bewegt (Haken offen = Startphase), werden die Einstellungen ab „Start“ abgearbeitet. Wird die vorgegebene Zeit für die Beschleunigungsphase überschritten, werden die Servo-Einstellungen des vorletzten Parameters (=Flugphase) eingestellt; nach Ablauf der Zeitangabe im letzten Parameter werden die dort hinterlegten Servo-Werte eingestellt (i.a. Ende des Fluges = Dethermalize).

Der Parameter „B“ (TowFail) beschreibt die Angaben zum Leinenfehler. Wird für diesen Parameter die Zeit mit „0.0“ angegeben, gilt dieser Menüpunkt als „nicht aktiviert“, d.h. er wird beim späteren Ablauf im Servo-Timer nicht berücksichtigt. Wird der Haken nach vorne bewegt läuft die Zeit für TowFail erneut von vorne ab (Zeit wird zurückgesetzt, Parameter „Init“). Die Servo-Werte in diesem Parameter werden auch für die Auslösung der Thermikbremse über Funksignal verwendet.

Eine weitere Abarbeitung von Parametern erfolgt nicht, daher müssen hier die Servowerte zur Auslösung der Thermikbremse eingestellt werden!

Der Parameter „C“ (Fix) gibt die Servo-Einstellungen und die Dauer zum Einhängen der Ruderbetätigungen. Der Parameter wird unmittelbar nach Einschalten des Servo-Timers ausgeführt.

Der Parameter „D“ (Toss, kräftiges Hochschleudern kurz vor dem Start) ist nur für Timer ab Version 7 gültig. Er gibt die Servo-Einstellungen bei Auslösen eines „Schleuderschalters“ an. Bei Beginn der Beschleunigung („Accel“, Haken vorne und offen) startet die Zeit für „Toss“ während der der „Schleuderschalter“ auslösen kann. Wenn die Zeit für den Parameter „Toss“ auf 0.0 Sekunden eingestellt ist, wird automatisch die Zeit aus dem Parameter „AccelFail“ übernommen. Nach Ablauf der eingestellten bzw. übernommenen Zeit werden die jeweils vorgegebenen Einstellungen der Servos vorgenommen, falls der Schleuderschalter nicht vorher ausgelöst hat. Gleichzeitig mit dem Einstellen der „Toss“-Werte startet die Zeit für „AccelFail“, innerhalb der der reguläre Start erfolgen kann. Bei einem Fehler während der „Toss“-Phase erfolgt der weitere Ablauf entsprechend dem Parameter „AccelFail“.

Der Parameter „E“ (Init) gibt die Servo-Einstellungen bei Bewegungen des geschlossenen Hakens nach vorne an; der Zeitpunkt für diesen Parameter ist generell auf 0.0 Sekunden festgelegt.

Der Parameter „F“ (Circle, Kreisflug) gibt die Servo-Einstellungen bei geschlossenem Haken in der hinteren Position an; der Zeitpunkt für diesen Parameter ist generell auf 0.0 Sekunden festgelegt.

Der Parameter „G“ (Accel, Beschleunigung des Modells) gibt die Servo-Einstellungen bei offenem Haken und Bewegungen des Hakens nach vorne an; der Zeitpunkt für diesen Parameter ist generell auf 0.0 Sekunden festgelegt.

Der Parameter „H“ (Start) gibt die Starteinstellung bei offenem Haken und Hakenposition hinten vor (Beschleunigungsvorgang abgeschlossen); der Zeitpunkt für diesen Parameter ist generell auf 0.0 Sekunden festgelegt.

Ab Parameter „I“ (Run) werden dann die Einstellungen während des Fluges vorgegeben. Veränderungen des Hakens werden ignoriert.

Anschluss für Fernsteuerung:

Bei Auslösen des Signals über die Funk-Fernsteuerung werden die Servowerte im Parameter „TowFail“ eingestellt.